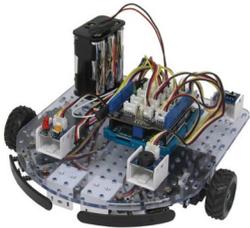


★★ Défi 3 ★★

Matériel :

- Carte Uno + shield
- Robot + support
- Bouton poussoir



Branchements

- Servomoteur droit D8 en **JAUNE**
- Servomoteur gauche D9 en **BLANC**
- Bouton Poussoir "BP" sur D3
- Interrupteur sur D3
- Diode sur D2

Attention : Le fil noir est toujours branché sur la broche **GND**.

Ce qu'il faut faire :

Ouvrir le programme "Les mouvements élémentaires"

- x Le tester, et analyser ce qu'il fait.
- x Créer le sous-programme "Reculer" et tester son fonctionnement
- x Créer le sous-programme "Arrêter" et tester son fonctionnement
- x Programmer votre robot pour qu'il enchaîne les 5 mouvements de basse par tranche de trois secondes

Enregistrer le programme sous le nom "Défi-3" dans votre espace perso.

Compétences mises en œuvre :

P1- Brancher correctement sur une carte programmable, des capteurs et des actionneurs.

P5- Écrire et exécuter un programme faisant appel à des sous-programmes.

Restitution

Sur feuille, **recopier** et **répondre** à la question suivante :

Défi 3 - Q1 : Expliquer ce que sont les sous-programmes et à quoi ils servent.

Défi 3 - Q2 : Pourquoi peut-on dire que les blocs actionneurs marchent par paire ?